

w przegubie C . Składowe pionowe tych reakcji muszą równoważyć ciężar sztaby BC t.j. λb i oczywiście każda z nich musi się równać $\frac{\lambda b}{2}$.

Zwróćmy dalej uwagę na sztabę AB . Działają na nią 3 siły: ciężar λa , reakcja kołka i reakcja w przegubie B , której składowa pionowa $P = \frac{\lambda b}{2}$.

Te 3 siły muszą być w równowadze; weźmy sumę ich momentów względem lewego kołka. Otrzymamy.

$$\frac{\lambda b}{2} x_1 - \lambda a \left(\frac{a}{2} - x_1 \right) = 0$$

stąd mamy

$$bx_1 - a^2 + 2ax_1 = 0$$

wreszcie

$$x_1 = \frac{a^2}{2a+b}$$

Analogicznie $x_2 = \frac{c^2}{2c+b}$. W szczególnym przypadku, gdy $a = b = c$, to $x_1 = x_2 = \frac{a}{3}$

ROZDZIAŁ IV.

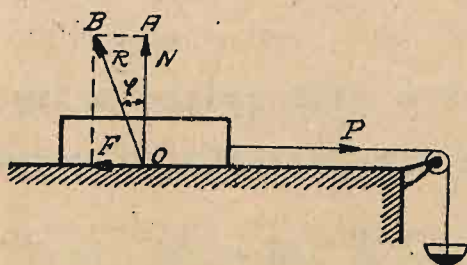
20. 35 - 48 (ws)

O T A R C I U .

TEORJA TARCIA. Uważaliśmy dotychczas, że gdy 2 ciała stykają się, to wywołują tylko reakcję normalną do stykających się powierzchni. Zapowiedzieliśmy jednak, że uwzględnimy w przyszłości

REAKCJE STYCZNA ALBO SIŁĘ TARCIA. Zajmiemy się nią obecnie i zaczniemy od pewnego prostego doświadczenia.

Na płaszczyźnie poziomej np. na stole leży jakiś ciężki przedmiot np. płyta żelazna. Na



Rys. 28.

płyte działają:
ciężar Q ,
przyłożony w
środku ciężkoś-
ci i skierowany
pionowo w dół
i reakcja sto-
łu $= N$, skie-
rowana pionowo

w górę i ta reakcja równoważy całkowicie działa-
nie siły Q , wskutek czego płyta pozostaje w
spokoju. Przyłożymy do płyty jakąś małą siłę po-
ziomą P , co można uskutecznić, przywiązując
sznur do końca płyty, przersucając go przez blo-
czek i zawieszając na drugim końcu sznura szalkę,
na którą kładzie się ciężarki, np. w postaci śru-
tu. Gdy do szalki wrzucimy cokolwiek śrutu o cię-
żarze P , to płyta powinna zacząć się poruszać,
gdyż siła P nie może równoważyć się z siłami Q
i N . W rzeczywistości jeżeli siła P jest nie-

zbyt wielka, to płyta pozostanie w spokoju. Można to tylko wytłomaczyć tak, że gdy zaczyna działać siła P , to jednocześnie rozpoczyna się działanie innej siły, równej i odwrotnej. Oznaczmy tę siłę przez F i nazwiemy ją SIŁĄ TARCIA, lub REAKCJĄ STYCZNĄ.

Wypadkową sił F i N oznaczmy przez R ; będziemy ją nazywali REAKCJĄ CAŁKOWITĄ STOŁU. Oczywiście ta reakcja całkowita nie jest normalną i tworzy z pionem pewien kąt, który oznaczmy przez φ . Z trójkąta ABO wynika, że

$$F = N \operatorname{tg} \varphi \quad \circ \circ \circ \quad (1)$$

Dosypmy nieco śrutu do szalki. Siła P wzrosła, ale mimo to ciało pozostanie w spoczynku, a więc musiała wzrosnąć i siła tarcia, a także kąt φ /jak to wynika z wzoru /1/ / i reakcja całkowita odchyła się bardziej od normalnej. Gdy w dalszym ciągu zwiększać będziemy siłę P , to zwiększać się będzie siła tarcia F i za każdym razem będzie ona dokładnie taką, aby zrównoważyć naprężenie sznura. Ale ten wzrost siły tarcia ma pewną granicę, i siła ta nie może przekroczyć pewnego maksimum. gdy P przekroczy tę granicę, to F już nie może dotrzymać jej kroku, równowaga zostaje zachwiana i rozpoczyna się ruch

ciała. Stąd wynika, że i kąt φ może wzrastać tylko do pewnej granicy. Gdy siła P , a więc i F osiągnęła swą krańcową wartość, to mówimy, że TARCIE JEST CAŁKOWICIE ROZWINIĘTE I TĘ wartość nazywamy GRANICZNĄ SIŁĄ TARCIA lub TARCIEM GRANICZNYM, zaś największy kąt, jaki wówczas reakcja całkowita tworzy z normalną, nazywamy GRANICZNYM KĄTEM TARCIA lub wprost KĄTEM TARCIA.

Tangens kąta tarcia będziemy często oznaczali przez f i nazywaliśmy WSPÓŁCZYNNIKIEM TARCIA. Jak wynika z wzoru /1/ współczynnik tarcia jest równy stosunkowi granicznej siły tarcia i reakcji normalnej, t.j. $f = \frac{F}{N}$.

Zauważmy, że gdy siła P działa w prawo, to reakcja całkowita jest odchylona w lewo i odwrotnie. Gdyby siła P była zwrócona do nas, to reakcja całkowita skierowałaby się na płaszczyznę rysunku.

Wyobraźmy sobie, że trójkąt AOB , w którym kąt φ ma wartość graniczną, obraca się dookoła normalnej N . Wtedy reakcja całkowita R zateczy powierzchnię stożkową. Utworzony w ten sposób stożek będziemy uważali w całej rozciągłości i nazwiemy go STOŻKIEM TARCIA. -

Jest oczywiste, że reakcja całkowita może posiadać każdy kierunek wewnątrz stożka tarcia, może też być tworzącą stożka /gdy tarcie jest całkowicie rozwinięte/, ale nigdy nie może wyjść poza ten stożek. Zobaczmy teraz, od czego zależy współczynnik tarcia i jak się go wyznacza. Klasyczne doświadczenia Coulomba i Morina dały wyniki takie:

1/ Współczynnik tarcia nie zależy wcale od wielkości stykających się powierzchni.

2/ Współczynnik tarcia nie zależy od reakcji normalnej N , bo gdy np. obciążymy silniej płytę, to wzrośnie reakcja N , ale w tym samym stosunku wzrośnie graniczna siła tarcia F , i stosunek $f = \frac{F}{N}$ pozostanie bez zmiany.

3/ Współczynnik tarcia zależy od stopnia wygładzenia stykających się powierzchni. Im bardziej chropowate będą te powierzchnie, tem większy jest współczynnik tarcia i odwrotnie. Gdyby powierzchnie były całkowicie gładkie, to współczynnik tarcia byłby zerem i tworzące stożka tarcia zbiegłyby się w jedną prostą o kierunku normalnej. W rzeczywistości granicy tej osiągnąć nie można.

4/ Współczynnik tarcia zależy od natury styka-

jących się ciał. Inny będzie współczynnik ten /przy jednakowych warunkach pozostałych/ pomiędzy żelazem i miedzią, inny między miedzią i cynkiem i t.d.

5/ Współczynnik tarcia zależy jeszcze od różnych innych okoliczności np. od temperatury, od tego czy powierzchnie zetknięcia są suche, czy wilgotne i t.d.

Współczynnik tarcia można oszacować lub wyznaczyć różnymi sposobami:

1/ Gdy jedno ciało ma postać sztaby, to aby oszacować współczynnik tarcia między nim a drugim ciałem ustawiamy sztabę normalnie do powierzchni tego drugiego ciała w jakimkolwiek jej punkcie, a następnie obracamy ostrożnie tę sztabę dookoła owego punktu, wywierając w kierunku niej dowolne ciśnienie. Przy obrocie tym równowaga nie zostanie zachwiana, dopóki sztaba znajduje się wewnątrz stożka tarcia, bo wówczas w każdej chwili siła wywierana na sztabę równoważy się z reakcją drugiego ciała. Wyznaczony kąt, jaki tworzy sztaba z kierunkiem normalnym w chwili wyjścia ze stanu równowagi; tangens jego jest równy szukanej współczynnikowi tarcia.

2/ Obciążamy szalkę ściągiem /rys.28/, którego ciężar zwiększamy dopóty, aż ciało wyjdzie ze stanu równowagi. Wtedy dodajemy ciężar szalki do ciężaru ściągi i otrzymana liczba da nam graniczną siłę tarcia, skąd łatwo już znaleźć współczynnik tarcia f . Ta metoda jest dokładniejsza od poprzedniej.

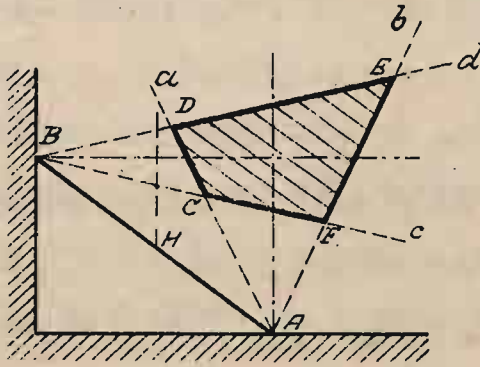
3/ Najczęściej używa się przy wyznaczaniu współczynnika tarcia sposobu opartego na własności równi pochyłej.

Na równię pochyłą, tworzącą z poziomem kąt α kładziemy ciało ciężkie. Na to ciało działa siła ciężkości Q , skierowana pionowo w dół. Ona tworzy z prostą, prostopadłą do równi kąt także równy α . Jeżeli α jest mniejsze od kąta tarcia φ , to Q leży wewnątrz stożka tarcia i równowazy się z reakcją równi. Jeżeli $\alpha > \varphi$, to reakcja nie może równoważyć siły Q i ciało się zsuwa; jeżeli wreszcie $\alpha = \varphi$, to jeszcze zachodzi równowaga, ale jest to równowaga graniczna.

Gdy chcemy np. znaleźć współczynnik tarcia drzewa o żelazo, to postępujemy tak: robimy z drzewa deskę i osadzamy ją na osi poziomej, ustawiamy poziomo i

kładziemy na niej kawałek żelaza. Podnosimy następnie bardzo wolno deskę i robimy to tak długo, aż żelazo zacznie się zsuwać. Wyznamy wtedy kąt, który tworzy deska w krańcowym położeniu z poziomem i jeśli kąt ten równa się α to $f = \operatorname{tg} \alpha$.

PRZYKŁADY: 1/ Jeden koniec drabiny opiera się o poziomą podłogę w punkcie A , drugi o pionową



Rys. 29.

ścianę w punkcie B /rys.29/. Czy w tym położeniu drabina będzie w równowadze? Na drabinę działają trzy siły: siła ciężkości,

przyłożona w środku ciężkości H drabiny i skierowana pionowo na dół, reakcja ściany w punkcie B i reakcja podłogi w punkcie A . Ponieważ na drabinę działają 3 siły, więc koniecznym warunkiem równowagi jest przecinanie się tych sił w jednym punkcie.

Utwórzmy w punkcie A stożek tarcia; os jego leży w płaszczyźnie rysunku i jest prosto-

padła do podłogi. W tejże płaszczyźnie leżą także tworzące a i b . Między nimi musi przechodzić linja działania reakcji podłogi i tam też musi leżeć punkt przecięcia się wszystkich sił, działających na drabinę.

Tak samo zbudujemy stożek tarcia w punkcie B . Również między tworzącymi c i d tego stożka, położonemi w płaszczyźnie rysunku, musi znajdować się punkt przecięcia się wszystkich sił, działających na drabinę. A więc ten punkt musi leżeć wewnątrz czworoboku $CDEF$, utworzonego przez tworzące a, b, c i d .

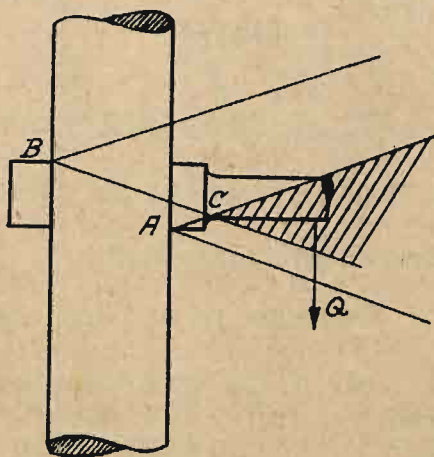
Z tego wynika, że jeśli środek ciężkości drabiny zajmuje położenie takie, że pion przezeń poprowadzony przecina czworobok $CDEF$, to równowaga jest zachowana i tarcie nie jest całkowicie rozwinięte. Jeżeli ten pion przechodzi przez D , to jeszcze zachodzi równowaga, ale obydwie te reakcje leżą już na stożkach tarcia, t. j. tarcia w A i B są już całkowicie rozwinięte. Jeżeli pion nie przecina czworoboku, to równowaga jest niemożliwa /rys. 29/.

2/ Na pionową, cylindryczną kolumnę nakładamy cylindryczną pochwę, mogącą przesuwac się po ko-

lunnie. Do pochwy przymocowane jest ramię poziome, na koniec którego działa pionowa siła Q .

Czy pochwa zacznie się zesuwać po kolumnie, czy zatnie się?

Chodzi o to, który z tych dwóch przypadków będzie miał miejsce. Ponieważ średnica otworu, zrobionego w pochwie, jest cokolwiek większa od średnicy kolumny, więc pod działaniem siły Q



Rys. 30.

pochwa nieco się przechyli i oprze się o kolumnę w dwóch punktach A i B i w tych punktach kolumna wywiera na pochwę dwie reakcje. Na pochwę działają więc 3 siły i aby równowaga była zachowana jest ko-

niecznym, aby te siły przecinały się w jednym punkcie.

Zbudujmy stożki tarcia w punktach A i B . Podobnie, jak w poprzednim zadaniu dojdziemy do wniosku, że punkt przecięcia się sił działają-

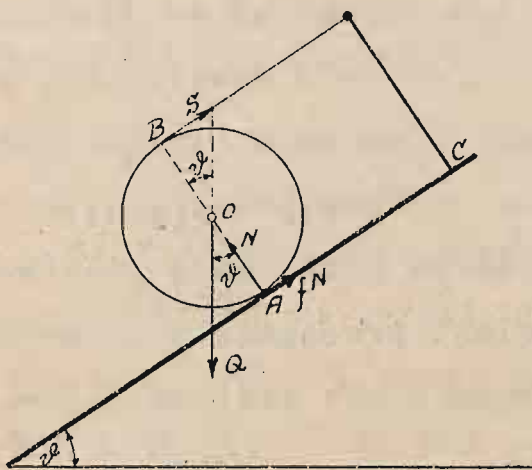
ołych musi leżeć we wspólnej przestrzeni tych stożków, t.j. pion, poprowadzony przez punkt przyłożenia siły Q musi przeciąć tę przestrzeń wspólną, aby pochwa się zacięła /czyli: aby równowaga była zachowana/. Równowaga będzie jeszcze zachowana, gdy siła Q będzie przechodziła przez punkt C , w którym przecinają się tworzące stożków. Gdy natomiast przesunie się ona cokolwiek w lewo, to zacznie się zsuwać po kolumnie.

Przypuśćmy, że chcemy, aby pochwa zsuwała się po kolumnie pod działaniem siły Q , wtedy należy zrobić owe ramię jaknajkrótszem, a potem trzeba się starać, aby punkt C leżał jaknajdalej od kolumny, co daje się uskutecznić przez wygładzenie powierzchni i smarowanie, bo wtedy kąt tarcia staje się mniejszy i punkt C oddala się.

Jeśli chcemy, aby pochwa się zacięła, to należy postąpić odwrotnie, a więc ramię powinno być jaknajdłuższe, a powierzchnie nie gładkie i nie smarowane.

3/ Na deskę, osadzoną na osi poziomej i zajmującą w początku położenie poziome, kładziemy kulę /rys. 31/ o promieniu r . Współczynnik tarcia

między kulą a deską $= f$, a kąt tarcia $= \varphi$.



Rys. 31.

W punkcie C deski osadzamy pionowy pręt sztywny, o długości równej średnicy kuli i przywiązujemy najwyższy punkt kuli B do końca tego

pręta za pomocą sznura. O jaki kąt można obrócić deskę, zanim równowaga zostanie zachwiana.

Dajmy na to, że w skrajnym położeniu deska tworzy z poziomem kąt φ .

Na kulę działają następujące siły: ciężar, równy Q , naprężenie sznura S , reakcja deski w punkcie A , którą rozkładamy na reakcję normalną do deski N i siłę tarcia, działającą wzdłuż deski do góry $F = fN$ /w danym położeniu deski tarcie jest całkowicie rozwinięte/.

Ponieważ te cztery siły mają być w równowadze, więc suma ich rzutów na każdy kierunek i suma momentów względem każdego punktu są zerami. Weźmy np. sumę rzutów na kierunek AB t.j. pros-

topadły do deski.

Otrzymamy

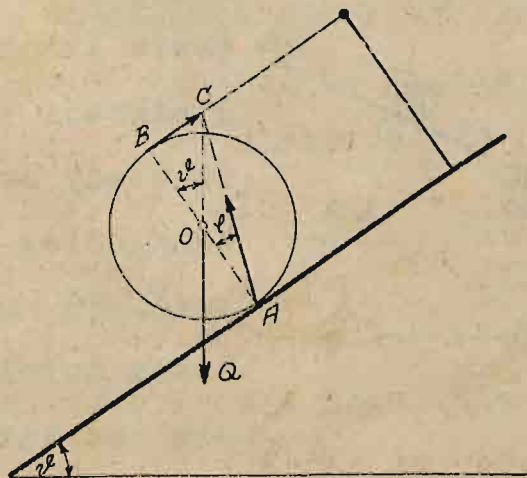
$$N - Q \cos \varphi = 0 \dots \dots (1)$$

Biorąc momenty względem punktu *B* znajdziemy

$$-fN2r + Qr \sin \varphi = 0 \dots \dots (2)$$

Z równania /1/ i /2/ otrzymamy $\operatorname{tg} \varphi = 2f$.

Przy takim kącie nachylenia deski kula jeszcze będzie w równowadze. Do tego samego rezultatu można dojść drogą geometryczną. Na kulę działają 3 siły. Aby te 3 siły były w równowadze, to muszą przechodzić przez jeden punkt, czyli reakcja całkowita w *A* /rys. 32/ musi przejść przez punkt przecięcia się sił *S*



rys. 32.

i *Q* t.j. przez *C*. Ale, gdy równia tworzy z poziomem kąt φ , to na miejsce równowaga skrajna, tarcie jest całkowicie rozwinięte i reakcja całkowita leży na powierzchni stożka tarcia, zatem kąt

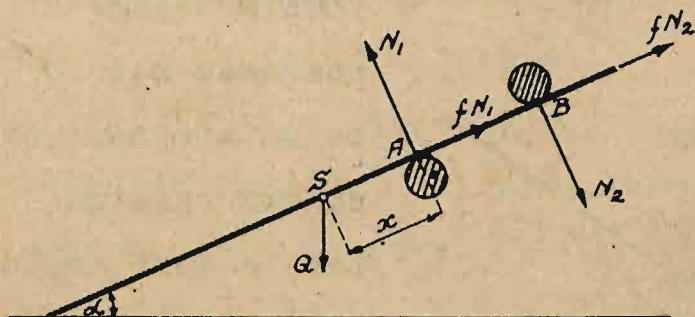
CAB jest równy φ t.j. kątowi tarcia.

Z trójkąta OBC mamy $BC = r \operatorname{tg} \varphi$, a
że z trójkąta BCA : $BC = 2r \operatorname{tg} \varphi$, więc
wypadnie

$$\operatorname{tg} \varphi = 2 \operatorname{tg} \varphi = 2f$$

4/ Sztaba, tworząca z poziomem dany kąt α
tkwi między dwoma kołkami A i B , których
odległość $= a$. Współczynnik tarcia między
kołkami a sztabą $= f$.

Chodzi o to, jaka może być najmniejsza od-
ległość środka ciężkości sztaby od kołka A ,
aby równowaga była jeszcze zachowana.



Przypuśćmy,
że w S jest
skrajne poło-
żenie środka
ciężkości i
że wtedy szu-
kana odleg-
łość $SA = x$
W tem położe-
niu już tar-
cie pomiędzy
kołkami jest

całkowicie rozwinięte. Na sztabę działają następujące siły:

1/ Siła ciężkości Q , przyłożona w środku ciężkości i skierowana pionowo na dół.

2/ Reakcja kołka A , którą rozkładamy na reakcję normalną do sztaby N_1 , i siłę tarcia fN_1 , skierowaną wzdłuż sztaby do góry.

3/ Reakcja kołka B , którą tak samo rozkładamy na dwie składowe: N_2 i fN_2 .

Ponieważ równowaga ma być zachowana, więc suma rzutów tych sił na każdy kierunek i suma momentów względem każdego punktu są zerami.

Weźmy sumy rzutów na kierunek sztaby i na kierunek prostopadły do sztaby oraz sumę momentów względem punktu B . Otrzymamy:

$$fN_1 + fN_2 - Q \sin \alpha = 0 \quad (1)$$

$$N_1 - N_2 - Q \cos \alpha = 0 \quad (2)$$

$$N_1 \alpha - Q \cos \alpha (\alpha + x) = 0 \quad (3)$$

z /1/ mamy $N_1 + N_2 = \frac{Q \sin \alpha}{f} \quad (4)$

zaś z /2/ $N_1 - N_2 = Q \cos \alpha \quad (5)$

Dodając stronami równania /4/ i /5/ otrzymamy: $N_1 = \frac{Q}{2} \left(\frac{\sin \alpha}{f} + \cos \alpha \right)$

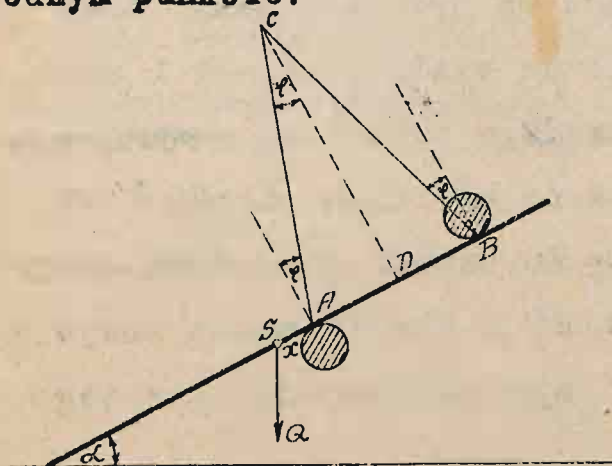
Podstawiając tę wartość na N , w /3/ będziemy mieli

$$a \left(\frac{\sin \alpha}{f} + \cos \alpha \right) - 2a \cos \alpha - 2x \cos \alpha = 0.$$

skąd

$$x = \frac{a}{2} \left(\frac{\tan \alpha}{f} - 1 \right)$$

Do tego samego rezultatu można dojść drogą geometryczną. Ponieważ na sztabę działają 3 siły /siła ciężkości Q i reakcje całkowite kołków A i B /, przeto muszą one przecinać się w jednym punkcie.



Rys. 34.

Jeśli w punktach A i B utworzymy stożki tarcia, to punkt przecięcia się tych sił będzie się mógł znajdować tylko we-

wnętrz wspólnej przestrzeni tych stożków. A więc siła Q musi przecinać tę przestrzeń wspólną, a w skrajnym położeniu przechodzić przez punkt C . Gdy z punktu C poprowadzimy prostopadłą CD do sztaby, to łatwo zauważymy, że kąt $DSC = \alpha$. /bo ramiona tego kąta są odpo-

wiednio prostopadłe do ramion kąta sztaby z poziomem/.

Ponieważ $SD = CD \operatorname{tg} \alpha$ a $SD = x + \frac{a}{2}$ gdyż trójkąt ABC jest równoramienny, więc

$$x + \frac{a}{2} = CD \operatorname{tg} \alpha \quad (1)$$

W trójkącie ACD kąt $\angle ACD = \varphi$, a więc

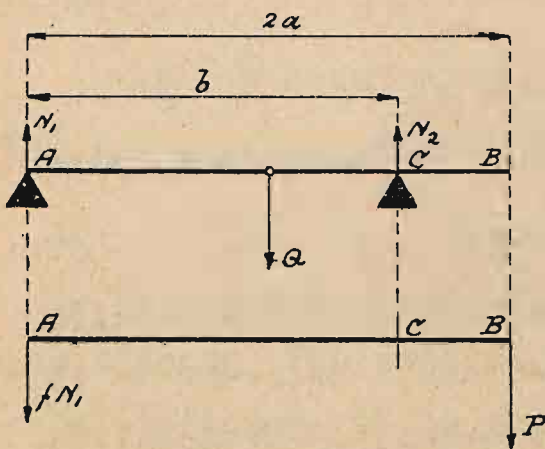
$$CD = \frac{a}{2 \operatorname{tg} \varphi}$$

Podstawiając tę wartość CD do równania /1/ otrzymamy:

Gdy $\alpha = \frac{\pi}{2}$, to $\alpha = \infty$ t.j. równowaga jest niemożliwa; gdy $\alpha = \varphi$, to $\operatorname{tg} \alpha = f$ i $x = 0$, a więc można przesunąć S do samego końca A ; toż samo będzie, gdy $\alpha < \varphi$, bo oczywiście x nie może być ujemne i najmniejsza jego wartość $= 0$.

5/ Pozioma belka AB , o długości $2a$ i ciężarze Q spoczywa na dwóch podstawkach, znajdujących się w punktach A i C /po różnych stronach środka ciężkości belki/. Odległość podstawek $CA = b$, współczynnik tarcia między belką a podstawką $= f$. Przyłożony w punkcie B małą siłę

piónowy
 P pozioma i prostopadła do belki.



Rys. 35.

Gdy ta siła P jest mała, to belka pozostanie w spoczynku. Powiększajmy siłę P tak długo, aż belka zacznie się poruszać. Chodzi o to, jaki będzie początkowy ruch belki. Możliwe są trzy ewen-

tualności: 1/ Zacznie się najpierw poruszać koniec A , gdy C będzie w spoczynku, t.j. będzie miał miejsce obrót dookoła C . 2/ Punkt A pozostanie w spoczynku i obrót będzie dookoła tego punktu. 3/ Belka ruszy jednocześnie w punktach A i C . Który więc z tych 3 przypadków nastąpi?

Wyznamy najpierw reakcje podstawek N_1 i N_2 na belkę. W tym celu weźmy momenty sił, działających w płaszczyźnie pionowej, względem punktu C . Otrzymamy:

$$N_1 b - Q(b - a) = 0$$

Stąd

$$N_1 = \frac{Q(b - a)}{b} \quad (1)$$

Tak samo, biorąc momenty względem punktu A znajdziemy: $Qa - N_2 b = 0$

Skąd

$$N_2 = \frac{Qa}{b} = Q - N_1 \quad (2)$$

Dajmy na to, że w chwili, gdy siła P , wzrastając doszła do wartości P_1 , to tarcie w A doszło do wartości granicznej, podczas gdy tarcie w C nie jest jeszcze ostatecznie rozwinięte. - Jeśli w tym razie siła P wzrośnie jeszcze o cokolwiek, to rozpocznie się obrót około C w kierunku ruchu wskazówki zegara. Siła tarcia w A , równa fN_1 działa w kierunku odwrotnym do tego, w którym punkt ten ma ruszyć. Weźmy momenty sił, działających na belkę w płaszczyźnie poziomej, względem punktu C ; moment siły tarcia w tym punkcie będzie zerem i otrzymamy:

$$P_1(2a - b) - fN_1 b = 0,$$

skąd uwzględniając (1) znajdziemy:

$$P_1 = \frac{f Q (b - a)}{2a - b}$$

Taką więc powinna mieć wartość siła P , aby zaczął się poruszać koniec A belki.

Przypuśćmy, że siła P doszła do wartości P_2 i przytem tarcie w punkcie C osiągnęło wartość

graniczną, podczas gdy tarcie w punkcie A nie jest jeszcze całkowicie rozwinięte.

Jeśli w tym razie siła P wzrośnie jeszcze cokolwiek, to rozpocznie się obrót około punktu A w kierunku ruchu wskazówki zegara. Siła tarcia w C równa fN_2 działa w kierunku odwrotnym do tego, w którym punkt ten ma ruszyć.

Ważny momenty sił, działających na belkę, względem punktu A , to moment siły tarcia w tym punkcie będzie zerem i otrzymamy:

$$P_2 2a - fN_2 b = 0$$

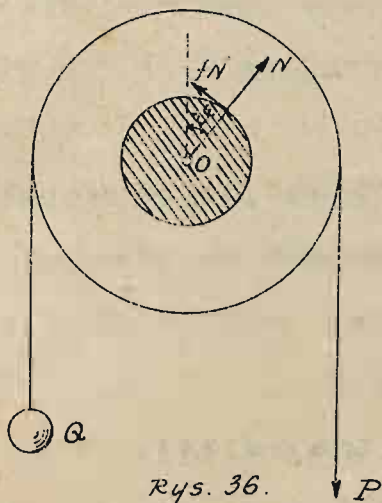
skąd uwzględniając /2/ znajdziemy

$$P_2 = \frac{f \cdot Q}{2a}$$

Z powyższych rozważań wynika, że jeśli siła P , wzrastając dojdzie wprawdzie do wartości P_1 , niż do P_2 , czyli że gdy $P_1 < P_2$, to nastąpi obrót około C . Gdy zaś $P_1 > P_2$, to zajdzie odwrotny przypadek: rozpocznie się obrót około A . Gdy wreszcie $P_1 = P_2$, to ruch zacznie się jednocześnie w dwóch punktach. Znajdźmy, gdzie powinien leżeć punkt C , aby nastąpił ten trzeci wypadek. W tym celu przyrównajmy wyrażenie na P_1 do wyrażenia na P_2 , to otrzymamy: $2b - 2a = 2a - b$, skąd $b = \frac{4a}{3}$ t.j. podstawa powinna leżeć na odległości od końca

A , równaj $\frac{2}{3}$ długości całej sztaby.

6/ Okrągła tarcza, o promieniu R , jest osadzona na poziomym wale, o promieniu r i może się na nim swobodnie obracać.



Rys. 36.

Na tarczę jest zarzucona linka, której końce zwisają pionowo, przytem - współczynnik tarcia linki o tarczę jest tak duży, że poślizg linki po tarczy jest wyłączony. Współczynnik tarcia między wałem i tarczą = f

Przypuśćmy, że na jednym końcu linki wisi ciężar Q . Z jaką siłą trzeba działać na drugi koniec linki, aby tarcza obracała się na wale i aby ciężar Q posuwał się do góry ?

Oznaczmy tę siłę nieznaną przez P .

Ponieważ średnica otworu w tarczy jest nieco większa od średnicy wału, więc zetknięcie między tarczą i wałem zachodzić będzie tylko w jednym punkcie /w przekroju/. Oznaczmy ten punkt przez A i połączmy go ze środkiem tarczy O , to OA tworzy z pionem nieznaną kąt

φ . W punkcie A działa więc reakcja wału na tarczę. Załóżmy, że siła P jest tak wielka, że tarcie między wałem a tarczą jest już całkowicie rozwinięte, ale że zachodzi jeszcze równowaga. Rozkładamy reakcję całkowitą w A na 2 składowe: normalną $= N$ i styczną fN .

Ponieważ linka nie może się przesuwać na tarczy, możemy więc uważać, że stanowi ona z tarczą całość i że zatem siły P i Q są przyłożone wprost do tarczy.

Na tarczę działają więc 4 siły P, Q, N i f .

Weźmy rzuty na kierunek poziomy, to otrzymamy równanie:

$$N \sin \varphi - fN \cos \varphi = 0$$

skąd

$$\operatorname{tg} \varphi = f = \operatorname{tg} \varphi \quad \text{czyli} \quad \varphi = \varphi \dots (1)$$

Gdy weźmiemy rzuty na kierunek pionowy i uwzględnimy równość /1/, to będziemy mieli równanie:

$$N \cos \varphi + fN \sin \varphi - P - Q = 0 \dots (2)$$

Weźmy wreszcie momenty względem punktu O .
Otrzymamy:

$$-fNR + PR - QR = 0 \dots (3)$$

$$\text{Z /2/ mamy: } N(\cos \varphi + \operatorname{tg} \varphi \sin \varphi) - P - Q = 0$$

skąd

$$N = (P + Q) \cos \varphi$$

Podstawmy tę wartość na N do równania /3/, otrzymamy:

$$P = Q \frac{R + r \sin \varphi}{R - r \sin \varphi} \quad (4)$$

Gdy taka jest siła P to jeszcze zachodzi równowaga. Gdy P będzie większe nastąpi ruch tarczy i podniesienie się ciężaru Q . Nadamy wzorowi /4/ inną postać, a mianowicie:

$$P = Q \frac{1 + \frac{r}{R} \sin \varphi}{1 - \frac{r}{R} \sin \varphi} \quad (5)$$

Wzór /5/ wyraża, że siła P zależy od siły Q i od φ , czyli od współczynnika tarcia. Gdy $\sin \varphi$ wzrasta, to wzrasta też licznik, a zmniejsza mianownik i cały ułamek wzrasta, a więc wzrasta też P . Wynik jest oczywiście zgodny z doświadczeniem.

Wreszcie widzimy, że wartość P zależy od $\frac{r}{R}$ czyli od stosunku promienia tarczy i wału. Gdy stosunek ten wzrasta, to wzrasta licznik ułamka, maleje jego mianownik i cały ułamek wzrasta. A więc im większy jest ten stosunek $\frac{r}{R}$ tem większa musi być siła P . Z tego widać, że aby siła P była jaknajmniejsza,

to stosunek $\frac{r}{R}$ powinien być jaknajmniejszy.

Jeśli nie chodzi o podniesienie ciężaru Q , ale o to aby nie dopuścić do spadania jego, to najmniejszą siłę, jaką można to wosynić, znajduje się tak: Przypuśćmy, że siła P jest tak mała, że tarcie w punkcie A jest całkowicie rozwinięte. Gdyby ta siła P była cokolwiek mniejszą, to już zacząłby się spadek ciężaru. Różnica między zadaniem obecnem, a tylko co rozwiązaniem polega na tem że teraz tarcie działa w kierunku odwrotnym, niż poprzednio. Wobec tego należy we wzorze /4/ zmienić tylko znaki przed tymi wyrazami, w skład których wchodzi φ . Wtedy otrzymamy:

$$P = Q \frac{R - r \sin \varphi}{R + r \sin \varphi}$$

ROZDZIAŁ V.

O SZNURACH I ŁAŃCUCHACH

32. POJĘCIE SZNURA. Sznur, lina lub łańcuch posiadają tę własność, że mogą w nich zachodzić tylko naprężenia podłużne. Jeśli przypuścimy, że sznur jest przymocowany do jakiegoś ciała, to nie